

Liste des Projets de Fin d'Etudes

MASTER-Automatique

COTE	THEME	ANNEE	ENCADREUR	ETUDIANT
M: 01	Commande sans capteur de la machine asynchrone avec modèle de référence	2009	BOUHENNA A.	MEDJAHED R.
M: 02	Réalisation d'un banc d'essai pour la stabilisation des angles d'un engin volant	2009	ZEMALACHE K.M.	BASLIMANE S.
M: 03	Etude du système de commande et de télésurveillance SCADA pour les puits de gaz à Hassi R'mel	2009	GHAOTIL L.	AICHOUNI M. LITIM M.
M: 04	Réalisation d'une maquette de contrôle commande d'un système en temps réel	2009	BENGHANEM M.	GUETTAF S. DJEJBAR H.
M: 05	Commande des systèmes multivariables fortement couplés application à un birotor	2009	BOUHAMIDA M.	GUET M.
M: 06	Mise à niveau par un automate programmable des silos de fluidisation homogénéisation à la cimenterie de BENI SAF	2009	ABI AYAD A.	LOUAFI I. MEKKI K.
M: 07	Commande en temps réel d'un robot mobile birotor	2009	MOKHTARI A.	LARBI A. NEKROUF S.
M: 08	Outils de simulation et classification des défauts pour la maintenance industrielle	2009	SENOUSSI H.	ACHIR N. KARA H.
M: 09	Numérisation de la section de déshydratation des unités de production de GPL du complexe GP1/Z	2009	BENATMAN K.	ABDEKARIM BELAL R.
M: 10	Commande de vitesse d'un moteur asynchrone alimenté par la méthode de flux orienté	2009	BENCHERIF K.	MEDDAHI Y. CHALAL K.
M: 11	Synthèse d'observateur pour les systèmes linéaires	2009	OMARI A.	MAHMOUDI LARBI M.
M :12	Commande temps réel d'un robot mobile à chenilles	2010	BENGHANEM	BENACHENHOU M. R GUERMOUCHE M. B.
M :13	Modélisation d'un système birotor de type hélicoptère	2010	BOUHAMIDA	BETTAHAR S. DJILALI KOBIBI M. H.

M :14	Commande d'un pendule inversé sur chariot roulant par contrôleur flou	2010	CHENAF A M.	MERINE BELHOCINE LOUHIBI
M :15	Modélisation et commande d'un robot manipulateur hyper dynamique en utilisant un observateur d'état	2010	OMARI A.	TAIEB CHERIF SOUAGH
M :16	Commande par intégral backstepping d'un engin volant	2010	ZEMALACHE	MEHALI YUCEF
M :17	Etude et amélioration de la sécurité de l'ascenseur à 16 étage de l'USTO	2010	ABI-AYAD A.	KENOUD MOHAMED CHERIF
M :18	Comparaison entre l'asservissement de position classique et par retour d'état	2010	BEKKOUCHE D	KHALDI OTMANI
M :19	Optimisation des paramètres de mode glissant par les algorithmes génétiques application pour un drone a voilure tournantes	2011	ZEMALACHE M.	MEZOU DJE S. MOUDERES M.
M :20	Commande non linéaire d'un bras manipulateur hyper dynamique	2011	OMARI	BELGUEBLI N. KOUAIDIA H.
M :21	Asservissement visuel	2011	BERRACHED	MOULALI M. BEKKARI O.
M :22	Localisation topologique d'un robot mobile dans les environnements intérieurs	2011	HENDEL	BOUBDALLAH S. DJAROUD M.
M :23	Modélisation d'un système de traitement numérique de signale utilisant LabVIEW	2011	BENMOUSSET N.	ROUIS R. B. SERHANI B.
M :24	Synthèse d'un observateur robuste d'un bras manipulateur hyper dynamique	2011	OMARI A.	MIDOUN Y. ALI KADI A.
M :25	Commande d'un moteur synchrone par backstepping	2011	BOUHAMIDA	SAM BOUAFIA M. BELOUNIS M.
M :26	Modélisation et stratégies de commande de la machine asynchrone double alimentation	2011	ZERIKAT M.	MECHENNEF H. MANSOURI F. Z.
M :27	Contrôle des puissances actives et réactives de la MADA intégrée dans un système éolien	2011	BELABBES A.	MESSAOUDA M. OUDDANE A.
M :28	Conception et réalisation d'un robot mobile suiveur de ligne	2011	ZELMAT	DOUMA F. BENALI M A.
M :29	Contribution a la programmation d'un robot roulant utilisant un noyau temps réel	2011	BENGHANEM M.	AIRECHE M.

M :30	Optimisation d'une base de réglés floues applique pour un système mécatronique	2011	ZEMALACHE K.	KIAIDA S. DJENENE EL.
M :31	Etude de la réalisation d'une centrale inertielle en vue de son intégration dans un système embarqué	2011	DELLA K.	MIA MEFTAH M. BENAISSA N.
M :32	Contribution a la conduite automatique par microcontrôleur d'une colonne distillation	2011	BENGHANEM	ALLOS K. SFIAT M.
M :33	Diagnostic de défauts de moteur asynchrone	2011	SENOUSSI H.	YAKHOU M. ZARAT R.
M :34	Réalisation et commande numérique d'un moteur à courant continu	2011	BOUHAMIDA	YOUCEF H. BENABDALLAH H.
M :35	Commande non linéaire d'un système sous actionne : application à un drone a quatre hélices	2011	TAHAR M.	TALBI N. ROUAN S.
M :36	Réalisation de réglage du niveau d'eau a base de microcontrôleur commandée par LABVIEW	2011	DELLA	BOUHARKAT N. BOUARFA D.
M :37	Réalisation d'une interface gestuelle pour commander un robot mentor	2012	BERRACHED.N	MOKHTAR.M A. DEHBI M.
M :38	Commande robuste d'un robot hyper dynamique	2012	OMARIA	BENYOUCEF M. A. DRAOUI K.
M:39	Estimation de la vitesse d'un moteur asynchrone par la technique MRAS	2012	BENDAHA	BELKAIM CH. HOUARI M.
M:40	Etude et réalisation d'un système de commande d'une colonne d'extraction liquide-liquide	2012	BENGHANEM.M	BOUAZZA B. BELDJEHEM M.
M:41	Réalisation d'un réseau Ethernet pour l'instrumentation et la commande (Application commande à distance)	2012	DELLA KRACHAI.M	BENSELIM M. BELHADJ S.
M:42	Contrôle numérique d'un Hacheur Quatre (04) Quadrants (Partie I)	2012	BENGHANEM.M	BORDJI A. MANNAD A.
M:43	Contribution à l'optimisation du flux de trafic urbain par les réseaux de Pétri	2012	GHOUL HADIBY.R	LAMROUS N.
M:44	Commande mue-synthèse appliqué à un chariot roulant	2012	BOUHAMIDA.M	REZIG M. HAMDANI Y.
M:45	Conception et réalisation d'un robot mobile résolveur de labyrinthe	2012	ZELMATE	NOUI M. MEDDAHI M.
M:46	Interface de contrôle commande d'un système domotique via internet	2012	HADJ KADDOUR.N	BECHAA A. AMRI T.

M:47	Elaboration d'algorithme d'estimation du vol longitudinal et latéral d'un engin volant type avion	2012	ZEMALACHE M	BOUHAMRI D. OUALI O.
M:48	Commande vectorielle d'un moteur synchrone à aimants permanents par un observateur à mode glissant	2012	L. GHAOUTI	DJAHED A. RAHIM IDRIS
M:49	Commande non linéaire pour le contrôle latéral d'un véhicule électrique	2012	M. MEKKAOUI	ACHOURI ALI BOUZIANE H.
M/50	Modélisation d'un ballon dirigeable	2012	ZEMALACHE M.	TOUMI H. RAHAOUI T.
M/51	Conception mécanique et identification des paramètres aérodynamiques et électrique d'un drone QUADROTOR	2012	DELLI M.K.	ZEMAM S. BENEDDINE Z.
M:52	Réalisation et commande d'un robot démineur	2012	DELLA K. M.	AISSA OUS. GUEROUAD A.
M:53	Elaboration des lois de commande pour le contrôle d'un avion	2012	ZEMALACHE M.	BENCHERAI Y. KHIAT M.
M :54	Amélioration de la sécurité et intégration de la logique d'un compresseur d'air sur un automate programmable	2012	ABI AYAD A.	CHEKKAL A. ZAGGAY Y.
M :55	Modification du régulateur de vitesse turbo pompe alimentaire du Woodward vers le système DCS	2012	BOUHAMIDA	LAGUEL A. MEZOUAGHI M. I.
M :56	Etude et modélisation d'un micro système à base de MEMS	2013	HOCINE R	TAIEB CH. T. BENMECHERNA NE S.
M :57	Commande par observateur de perturbation d'un four	2013	HAMIDA A.	KHATEM A. REFAS Y.
M :58	Etude et réalisation d'un système de contrôle automatique par vision : Application au tri de produits manufacturés	2013	BENMOUSSAT N.B	HAYANI A. KERMADI M.
M :59	Estimation de vitesse d'une machine par filtre de KALMAN	2013	BENDAHA Y.	BENARBA A.
M :60	Réalisation et commande d'un robot roulant	2013	BENGHANEME M.	KHOUA A. HEMICI M.
M :61	Réalisation d'un modèle réduit d'un simulateur de vol	2013	DELLA KRACHAI M.	BOUZIANE I. MOKRANI M.
M :62	Acquisition de posture de robot grâce a une station inertielle six axes avec une carte micro contrôleur ARDUINO	2013	BENGHANEM M.	DIDI ALLAA D ELARBI TOHELI
M :63	Modélisation et commande d'un drone de type hélicoptère coaxial pour un mode de vol stationnaire	2013	OMARI A.	OULD-ALI F REZGANI M.

M :64	Etude et analyse de stabilité d'un satellite stabilisé par un mat de gradient de gravité	2013	HOCINE R	BERRACHED M. HADRI M.
M :65	Contribution à la commande robuste de la machine asynchrone	2013	BELABBES M.	LAFRID I. HANNIT Y.
M :66	Planification de trajectoire en robotique mobile	2013	HENDEL F.	FOUOUR H. GHAZOU M.
M :67	Automatisation de contrôle de niveau du séparateur de la tour de lavage	2013	GHAOUTI L.	DIARBI S.B. KHIAT I.
M :68	Commande non linéaire pour la poursuite de trajectoire d'un drone à quatre hélices	2013	TAHAR M.	SLIMANI M. ABBASSA I.
M :69	Etude et réalisation d'un système de contrôle automatique par vision : Application au contrôle de qualité/ conformité de produits manufacturés	2013	BENMOSSAT N.	ZINELABIDINE A.E.K RAHMANI T.
M :70	Régulation thermique d'une serre agricole par la logique floue	2013	MELOUK K.	ZIANE A. DEMMOU H.S.
M :71	Réalisation et contrôle d'un système de régulation de la température	2013	BENGHANEM M.	BAGHDALI NH. BOUANINI H.
M :72	Analyse qualitative des réseaux de pétri hybrides	2013	GHOUL H.	NAIMI S. KETTAFA.
M :73	Contribution à la correction de défauts de traction pour la commande de trajectoire d'un robot mobile	2013	LOTFI MOSTEFAI	TIZZAOUI A. NOURINE A.
M :74	Développement d'algorithme de commande non linéaire hybride pour un véhicule électrique	2013	ZEMALACHE M.	BRAHIMI H. SEMMAR K.
M :75	Commande en position du bras manipulateur ROB2R	2013	OMARI A.	BOUSSETTA M. BOUSSAFI A.
M :76	Commande par backstepping du contrôle latérale du véhicule électrique	2013	MEKKAOUIM.	ELASSAD Z.O. OUALI D.
M :77	Conception modélisation d'un robot mobile à roues	2013	ILES A.	TSOURIA B. GHERDAOUI M.
M :78	Modélisation et analyse structurelle d'un ROV à cinq moteurs	2013	MOKHTARI A.	ACHOUR M. BENABED M.
M :79	Déplacement d'un robot mobile sur une trajectoire optimale dans une scène connue	2013	ABI AYAD A.	NEGGAL A. BEN BELLA W.
M:80	Synthèses de contrôleurs pour les Systems à événements discrets temporisés	2013	GHOUL H.R	ADJIM SARRA OULD A.

M :81	Commande d'un ballon dirigeable autonome	2013	ZEMALAMACH E M.	AISSA M. DJENDIR H.
M :82	Commande vectorielle d'un moteur synchrone à aimants permanents avec un contrôle hybride de la vitesse	2013	CHAOUTI L.	SLIMI K. AIT S.
M :83	Commande non linéaire du mouvement longitudinal d'un avion	2013	ZEMALACHE M.K.	MESSAOUDI H. BOUHAMIDA I.
M :84	Sélections des fonctions de pondération pour l'approche H 8 P par l'algorithme génétique application à un missile	2013	BOUHAMIDA M.	AIT ALLAOUA A. BELHOUCINE M.
M :85	Etude et simulation de microsysteme MSMS-RF et leurs mécanismes de défaillance	2014	HOCINE R.	SETTI S. BELALIA A.
M :86	Commande temps réel par XPC- target d'un quadrirotor-implémentation	2014	DELLA K.M	KHELIFA M. ZIADNA A.
M :87	Modélisation et commande d'un simulateur de vol hélicoptère (TRMS)	2014	BOUHAMIDA M.	BENDJEBBOUR M.AID A.
M :88	Modélisation et simulation de la régulation moteur synchrone à aimants permanents par un onduleur de tension à M.L.I Matlab /Simulink	2014	BOUAZDIA M.	MERAD BOUDIA W. BENSASSA M.
M :89	Simulation du sous système SCAO pour un microsatellite	2014	DELLA K.	BENTATA S.
M :90	Etat de l'art modélisation et commande d'un exosquelette pour membre supérieur	2014	KACIMII A.	BAAZIZ M. BENELHADJ D.
M :91	Contrôle d'un système photovoltaïque connecté au réseau électrique	2014	DELLA K.	LASSAKEUR A.
M :92	Conduite et modélisation d'un système de trafic routier par les réseaux de pétri à intervalles	2014	GHOUL H.	KECHCHAR N. BENAOUA S.
M :93	Conception et commande d'un engin volant type quadrotor	2014	DELLA K.	BOUKOFTANE A. GUENDOZ M.
M :94	Commande basse sur la passivité d'un moteur synchrone a aimants permanents	2014	MANSOURI M.	BOUKNINE I. TIRES S.
M :95	Analyse et commande basées sur la logique floue d'un système instable application au pendule inversé	2014	ZERIKAT M.	MENDAS A. CHENDER M.
M :96	Conception et réalisation d'un mini drone ORIA 01	2014	ZELMAT M.M	LAOUFI M. BERRIMA H.

M :97	Etude et simulation d'un contrôle d'attitude d'un satellite	2014	HOCINE R.	BOUKHATEB A. KADI I.
M :98	L'automatisation de l'unité de stockage de gaz au centre emplisseur de NAFTAL CHELF	2014	BOUHAMIDA M.	BOUAZDIA M.
M :99	Elaboration d'un observateur de flux par la technique des modes glissants	2014	BENDAHA Y.	BOUABDALLAH Y. BENSAAD S.
M :100	Commande d'un système sous Matlab/simulink par carte ARDUINO	2014	BENGHANEM M.	BOUHA W. AIT MOHAMED A.
M :101	Elaboration d'algorithme de commande d'un véhicule électrique	2014	ZEMALACHE M.	MEDJAHDI A. HASSANI M.
M :102	Pilotage et modélisation d'un système de production manufacturière par les réseaux de pétri a intervalles	2014	GHOUL H.	METIECHE KH.
M :103	Réalisation et contrôle d'un robot équilibriste à deux roues	2014	DELLA K. M.	BAHLOULI H.
M :104	Automatisation d'un système mécatronique avec les FPGA, la carte DE2	2014	BENGHANEM M.	NYAMUONA TINASHE
M :105	Contribution à l'étude d'une éolienne à base de la machine asynchrone à double alimentation	2014	BELABBES ABDELLAH	BOUROKBA N. ZEMALACHE H.
M :106	Commande robuste d'une éolienne à base d'une machine asynchrone à double alimentation	2014	BOUHAMIDA MOHAMED	MOKRI MOHAMED
M ;107	Identification des systèmes nom linéaire dynamiques par réseaux de neurones	2014	ZAMALACHE K.	CHAIBI HADJ LAKHAL
M :108	Conception d'un observateur de vitesse à mode glissant d'un moteur asynchrone	2015	BENDAHA	BOURA A. BELMAMAR F.
M :109	Détection de visage et estimation de poses dans un environnement réel	2015	MEDDEBER	BENMEDDAH A. BEKHAT N.
M :110	Commande associée a un observateur en mode glissant du moteur asynchrone	2015	MANSOURI A.	ABAD A.
M :111	Etude réalisation et commande d'un ascenseur par Arduino UNO	2015	MECHE	BOUMANSOUR D. BOULARAF Z.
M :112	Asservissement en position d'un moteur à courant continu	2015	BENGHANEM	LARBI A. BELFAR H.
M :113	Commande d'une génératrice asynchrone dédiée à la conversion de l'énergie éolienne	2015	ZEMAKACH M.K	HAMED A. ELALEM B.

M :114	Simulation et commande robuste d'un pendule inversé	2015	BELLAHCENE Z.	CHALAL N.
M :115	Inspection visuelle de produits manufacturé exploitation du capteur de vision FQ2 de la chaîne de production FMS-200	2015	BENMOUSSAT	MIMOUNI CH. IMLOUL S.
M :116	Synthèse des régulateurs robustes pour la commande d'un réacteur chimique	2015	DAAOU	BELAID A. BEHAR F.Z
M :117	Etude en conception de la fiabilité d'un système mécatronique	2015	AZZOUZ	BOUALEM M. BELFERROUM I.
M :118	Reconnaissance de visage application au contrôle d'accès	2015	DAHMANI M.	ZEROUALI M. SI TAIEB F.
M :119	Etude comparative commande par mode Glissant basé sur LMI-H application à un missile	2015	BOUHAMIDA M.	LAHMAR A. MESDOUA A.
M :120	Etude et simulation de microsysteme MEMS Comme micro pompe à actionnement électrostatique	2015	HOCINE R.	CHERRATI H. KHERIS D.
M :121	Commande en contre réaction des véhicules sous actionnes	2015	MOKHTARI A.	SEDDIKI M. BOUDERBALA S.
M :122	Etude et conception d'une machine 3D imprimante 3D et fraiseuse CNC	2015	DELLA M.	AOUF A. NAMA NGAR N.
M :123	Commande non linéaire d'un bras Manipulateur	2015	BEGHANEM	ABDEN A. CHIKHI M.
M :124	Conception et simulation d'un robot sous- marin télé opéré	2015	BENGHANEM	BADACHE A.
M :125	Etude et réalisation d'un enregistreur de vol	2015	KERMA	RAHO I. DELLAL A.
M :126	Comparaison des performances des régulateur PI& IP appliqué pour la commande vectorielle à flux orienté d'une machine synchrone à aimants permanents	2015	BOUAZDIA	LEMDJADI M. SARIANE S.
M :127	Réalisation et commande d'un robot mobile par système ROS	2015	DELLA KRACHAI Med	GHERNATI . A AISSANI D.
M :128	Conception d'un pendule inverse linéaire	2015	BENGHANEM	EL HACHEMI BENDAHMANE
M :129	Asservissement d'un pendule inversé	2015	BENGHANEM	BEKHOUKHA MOHAMED
M :130	Détection d'objets en mouvement par Caméra	2015	MECHE	CHERIGUENE F. BOURI Med A.
M :131	Réalisation d'une interface gestuelle par Kinect	2015	ABDELMOUME NE H.	DJELLALI AEK

M :132	Modélisation et identification d'un système non linéaire (simulateur d'hélicoptère à 2DDL	2015	BOUHAMIDA	BELFAR KH. ARAB FATIMA
M :133	Modélisation et commande d'un robot parallèle plan de type biglide	2015	M. OMARI	MAHALLI A DERDAR S.
M :134	Contribution au pilotage d'une machine de fabrication des produits périssables par réseau de pétri	2015	GHOUL H.R.	FADEL Med A. SEGHIR B.
M :135	Application des lois de la commande prédictive à une colonne de distillation	2015	BOUHAMIDA M.	OUADANE K. BELLOUNAR H.
M :136	Observateur robuste pour un modèle d'un système non linéaire	2015	KEBBATI .Y	MEZRI KHADIDJA
M :137	Commande par platitude d'un moteur synchrone à aimant permanent	2015	GHAOUTI L.	AMRANE MED CHERJET Y.
M :138	Etude et réalisation d'un filtre électrostatique d'air	2015	ZEGRAR F.Z.	BENLAHCENE BAGHDADI M.
M :139	Modélisation discrétisation et commande d'un pendule inversé sur un chariot roulant	2016	CHENAFI M.	DRAOUA M. ELASSA M.
M :140	Synthèse des lois de commandes non linéaire appliquées à un bioréacteur	2016	DAAOU	BENACEUR A. LAOUEDJ KH.
M :141	Commande multi variable par placement de pôles du moteur asynchrone	2016	MANSOURI A.	GUENFOUD L. TIRI M.
M :142	Etude et réalisation d'un robot mobile et commande par système ROS	2016	DELIA KRACHAI M.	BENARAIBA M. MADOURI A.
M :143	Etude de la rétine électronique dans la perception visuelle	2016	HOCINE R.	NACHET I. IMAKHLAF F.
M :144	Commande par retour d'état avec observateur d'un système de transport	2016	BOUHENNA A.	BEKRADDA S.
M :145	Etude et analyse de microsystèmes optique MOEMS comme micro-miroirs	2016	HOCINE R.	ZERFA H. KERARMA Y.
M :146	Navigation d'une plateforme mobile réalisation électronique et acquisition des données	2016	MECHE	DIB OUSSAMA KHOUIDMI O.
M :147	Modélisation et réalisation d'un mini-drone tri rotor	2016	DELLA KRACHAI M.	QESHTA I.
M :148	Conception et simulation des mouvements d'un bras manipulateur hyper dynamique	2016	OMARI	KHATIR A. DJIDAR M.
M :149	Commande manuelle par retour haptique d'une sonde d'électrolocation	2016	BENACHENHOU	HOUACHE L.

M :150	Méthode d'identification paramétrique appliquée au moteur asynchrone	2016	KEBBATI Y.	KIHLOU A. ELASSA Y.
M :151	Etude et réalisation d'un système anti incendie piloté par un automate programmable industriel	2016	MECHE A.	BOUCHENGUA M. BOURAS K.
M :152	Conception et réalisation d'un robot suiveur de ballon rouge à l'aide d'une caméra	2016	AYAD R.	SI MOHAMED H. MEZZOUED Z.
M :153	Développement d'un générateur de code pour cible Cortex-M4 application aux systèmes mécaniques	2016	DELLA KRACHAI M.	SEDDIK S.
M :154	Etude et analyse des microsystèmes MEMS-RE comme résonateurs électromécaniques	2016	HOCINE R.	LAHMER A. SAHRAOUI I.
M :155	Analyse de fiabilité de fonctionnement des systèmes automatisés	2016	HOCINE	KADDAR B.
M :156	Commande sans capteur mécanique d'un moteur synchrone à aimants permanents basant sur les observateurs d'état	2016	GHAAOUTI L.	BOUHA R. BEKHEBBAZ A.
M :157	Commande adaptative d'une machine asynchrone à double alimentation (MADA)	2016	BOUHAMIDA M.	YERIMA L. MOUAMAR O.
M :158	Commande et observation des systèmes complexes application drones miniatures à voilures tournantes	2016	KHELOUI M. S.	GRINE SOUHILA
M :159	Commande de la température d'un four par un API	2016	BENGHANEM	SEBIHI A.
M :160	Conception et réalisation d'un mini automate programmable à base de micro contrôleur	2016	ZELMAT	BOUHAOUS M.
M :161	Commande non-linéaire d'un moteur synchrone à aimants permanents	2016	ZEMALACHE M.K.	NABI SARRA
M :162	Commande d'un pendule inversé par mode glissant	2016	KHELFI M. FAYCAL	BELARBI M.BELLOUTI I.
M :163	Commande et observation d'un robot volant	2017	LARBI M.	BENADOUR H. BRIKCI S.
M :164	Modélisation et commande d'un robot sous marin	2017	SEDINI A.	DJEBBAR A. MAHI A.
M :165	Poursuite d'un objet mobile dans une séquence d'images	2017	MECHE A.	MEDEGHRI S. MIMOUNI CH.
M :166	Commande par mode glissant backstepping application à un drone quatre hélices	2017	ZEMALACHE	DAR CH. KIRECHE H.

M :167	Modélisation et commande adaptative d'un robot à 2d.d.l	2017	CHENAF A	BOUNOUARA M. DJEDID A.
M :168	Automatisation d'un palettiseur par automate programmable industriel S7 1200	2017	GHOUL H.	SALEM Y. CHELOUF Z.
M :169	Analyse et synthèse d'un système masse ressort amortisseur d'un véhicule expérimental	2017	BOUHENNA	CHAIB MEHDI KH. GOUDIH T.
M :170	Etude et réalisation d'un robot manipulateur à six axes	2017	BENACHENHOU	KACEMI S. BENOTSMANE
M :171	Conception de contrôleurs flous pour la gestion de la température dans une maison intelligents	2017	GHOUL R.	FACI H. ABISMAIL M.
M :172	Identification et caractérisation des sources de perturbations électromagnétiques générées par les dispositifs d'électronique de puissance d'un véhicule électrique hybride rechargeable	2017	AZZOUZ	ZEDDAM ASMA
M :173	Régulation d'un processus de fabrication chimique	2017	CHENAF A MOHAMMED	BEKKADDOURB ENATIA C. OUDEN H.
M :174	Commande non linéaire d'un drone quadri rotor	2017	DAAOU	MESSAOUD KH. BELABBAS R.
M :175	Commande basée sur le théorème de Lyapunov avec observateur d'un bioréacteur	2017	DAAOU	BENAOUF N. OUBAICHE B.
M :176	Analyse et synthèse d'un système de régulation industrielle application a un four tubulaire	2017	BOUHENNA M.	RADI H. OULD M.
M :177	Réalisation et commande de l'électronique d'une machine outil à commande numérique	2017	DELLA M.	BENAMANE M. SOLTANI H.
M :178	Développement d'un outil de diagnostic de la situation énergétique d'un véhicule électrique hybride rechargeable	2017	AZZOUZ	RERSA M.
M :179	Modélisation et commande d'un simulateur de vol d'hélicoptère à trois degrés de libertés PID et RST	2017	ASSALI	IDE YACOUBA A. MAAUELLELE DVID M.
M :180	Conception d'un Goumbri électrique	2017	DELLA K. M.	BOUBEKEUR A.
M :181	Commande hybride par mode glissant PI flou avec optimisation par l'algorithme génétique GA et algorithme d'optimisation particulière PSO application à un drone	2017	BOUHAMIDA M.	NEMICHI A.

M :182	Application de lois de commandes à un système non linéaire	2017	BELABESS	MOKHTARI Z.
M :183	Simulation d'attitude d'un satellite en orbite géostationnaires	2017	ZELMATE M.	LIMAM L. MIRAT M.
M :184	Commande par mode glissant avec l'action intégrale application à un hélicoptère à quatre hélices	2017	ZEMALACHE K.M	OUMEDJBER L.
M :185	La commande prédictive généralisée appliquer pour une classe de systèmes incertains	2017	BOUHAMIDA M.	BELGHARBI CH. MECHAACHA
M :186	Commande basée par la méthode de lyapunov pour un drone	2017	ZEMALACHE	LAKHDARI M. HASSANI R.
M :187	Etude et analyse des micros résonateurs mécanique accordables	2017	HOUCINE	ZELMATE N. BENHAMED T.
M :188	Etude et réalisation d'un robot sous marin téléguidé ROV	2017	ILES A.	YELLES CHAUCHE K. TAHIR M.
M :189	Etude et simulation du sous système électrique dans une chaine de traction hybrise série	2017	OMARI A.	LEHBAB D. LEGGAT H.
M :190	Commande d'un système éolien basé sur machine synchrone à aimant permanent	2017	BELABBES A.	YACHIR A. SOUIDI M.
M :191	Modélisation et commande d'un vol à trois degrés de liberté PID mode glissant adaptatif	2017	ASSALI	DJEBBOURI ABD. AMELLAL M.
M :192	Conception identification et simulation d'un robot sous marin de type ROV	2017	BENGHANEM	BENABOU Y. FADEL A.
M :193	Modélisation géométrique dynamique et commander par découplage et linéarisation d'un bras manipulateur à trois D.D.L	2017	CHENAFI M.	ARABI A. BOUALEM B.
M :194	Etude et réalisation d'une maquette didactique d'un système birotor première partie	2017	BENGHANEM M.	MILOUD I. MOHAMED KH.
M :195	Commande non-linéaire d'un drone quadrirotor	2017	ZELMAT	MACHABO B.
M :196	Commande par retour d'état avec action intégrale et observateur réduit d'un hélicoptère	2017	MANSOURI A.	CHAREF R. ELMADANI KH.
M :197	Etude d'un micro commutateur optique en système de vision	2017	HOUCINE	CHENAFI A. KRAKALLAH K.

M :198	Amélioration du système de contrôle du des hydrateur garde de la phase 1 du complexe GP1.Z	2017	GHOUL H.	BOUHADJER FZ.
M :199	Commande robuste d'un moteur à induction	2017	BENDAHA	HEMMAZ M. BENABADJI H.
M :200	Etude de matrice de filtre fabry pérot accordables pour l'imagerie spectrale	2017	HOUCINE R.	KEBAILI FZ.BENCELLA W.
M :201	Contribution à l'analyse et la synthèse d'un système hydraulique non linéaire par retour d'état multi variable avec observateur	2017	MANSOURI A.	BOUHENNA A. LAKEHAL R.
M :202	Analyse du problème de mesure de niveau des ballons QUENCH 410/6818 A/B et C	2017	ZELMAT	BENTAGA M. BEKHTAOUI A.
M :203	Commande d'une plateforme moteur DC via une carte d'acquisition dspace	2017	ZAAFRANE M.	ASSIA H.
M :204	Commande et modélisation du niveau de deux réservoirs couples	2017	CHENAF A M.	MESSABIH M. ENNACEUR M.
M :205	Etude en mise Œuvre d'un système d'inspection visuelle des codes à barres sur produits manufacturés	2017	BENMOUSSAT	KORICHE M. BERBER CH.
M :206	Debruitage d'image 2D dégradé par un bruit additif par un filtre adaptatif	2017	ADDA NEGGAZ S.	ACID N.
M :207	Commande d'attitude d'un satellite par mode glissement	2017	BOUHAMIDA M.	BEN SAAD S.
M :208	Commande robuste non linéaire des systèmes électriques chaotiques	2017	DAAOU B.	ZERDALI M. BENHAMOU D.
M :209	Commande non linéaire d'une machine asynchrone	2017	ZEMALACHE	BELBACHIR H. OSMANLI A.
M :210	Application des lois de commande a un système non linéaire	2017	BELABBES	KRADRA B. MOKHTARRI Z.
M :211	Etude et conception d'un système d'inspection visuelle de produits translucides	2017	BENMOUSSET	AYAD A. DERROUCHE M
M :212	Etude et réalisation d'un robot serpent	2017	BENYACHENHO U	AREZKI CH.
M :213	Conception et réalisation d'un pupitre de commande automatique du pilote de distillation du laboratoire de génie chimie USTO	2017	BENGHANEM M.	LAROUCSI LINA
M :214	Développement et implémentation d'un system de contrôle conformité basé vision	2017	DERMECHE	ABDOU CHAHRAZED
M :215	Intégration de la fonction PSD/ESD sur un automate programmable type triconex V9 niveau du GL2/Z	2017	DELLA KRACHAI M.	GUEBLI OMAR FAROUK

M :216	Lecture du code barre par caméra	2017	DAHMANI	CHARAIDIA ANOUAR
M :217	Etude et modélisation du comportement d'un micro-accéléromètre	2018	HOCINE	BENMOUSSA A. BOUHELAL N. H.
M :218	Supervision et contrôle d'un système de production industrielle	2018	HADIBY - GHOUL	DEBBAH M. CHEKROUN M.
M :219	Calcul du dosage de suspension de population bactérienne en vue de l'optimisation les paramètres d'un bioréacteur	2018	BENMOUSSAT	AZZEDINE A. OUHASSINE M.
M :220	L'étude de l'intégration d'un compensateur pour le contrôle d'attitude d'un satellite agile	2018	HOCINE R.	BENABDI KHADIDJA
M :221	Etude des performances des observateurs associés à la commande à flux rotorique orienté du moteur asynchrone	2018	MANSOURI ABDELAH	BEKKAYE M. H. CHERGUI F.
M :222	Modélisation et commande par retour d'état (placement de pole, LQR) d'un simulateur d'hélicoptère à trois degrés de libertés	2018	ASSALI	BENALI A. BENKAHLA S.
M :223	Intégration de la sécurité des compresseurs d'air K 301 et K 305 sur le système ESD	2018	GHAOUTI L.	MOKTEFI A. MOULATI A.
M :224	Etude et réalisation d'un régulateur flou d'un four électrique	2018	DAHMANI	HARRACHE H. MIR A.
M :225	Poursuite du point de puissance maximale d'un module photovoltaïque	2018	DAOUD A.	KEDIM M. GAGI Y.
M :226	Réalisation d'une imprimante 3D partie 01 : conception et commande des moteurs	2018	DELLA	MEZMAZ R. GHALALOUN A.
M :227	Développement d'un protocole de communication entre un véhicule électrique hybride (VEH) et un serveur de gestion de places de parking dans une ville intelligente	2018	AZZOUZ Z.	BENAHLED IMENE
M :228	Automatisation du stockage des carburants	2018	ZELMAT M.	ZAOUI H.
M :229	Etude et réalisation d'un robot aspirateur	2018	BENACHENHOU	KENANCHA YASMINE
M :230	Optimisation de l'énergie d'un véhicule hybride (1er partie commande du moteur électrique)	2018	BENGHANEM	KECHAR S. BOUCHRIA A.
M :231	Commande par backstepping d'un bioréacteur	2018	DAAOU	BOUANANI I.
M :232	Commande multivariable associée à un observateur d'un véhicule électrique	2018	MANSOURI A.	KEDDAR A. HAMELI Y.
M :233	La commande linéaire quadratique par retour d'état d'un pendule inversé (maquette feedback)	2018	LARBI	MESBAH J. MAHROUG M.

M :234	Commande robuste d'un véhicule sous-marine autonome	2018	HATTAB	BENZERFA A. BENYETTOU T.
M :235	Commande robuste pour la machine asynchrone	2018	KEBBATI	BRIDJI A. CHERARA H.
M :236	Commande d'un robot mobile	2018	MECHE	BOUDRIOU FAIDA FAHMA
M :237	Commande d'un système de production d'énergie électrique pour l'alimentation des sites isolés	2018	ZEMALACHE MEGUENNI	BENZIANE S. BETTAHAR Y.
M :238	Modélisation et commande par backstepping d'un robot avec simulation	2018	CHENAF A M.	BOUSOLTANE A. BENADIS S.
M :239	Conception d'un prototype d'envol et lecture à base d'une caméra d'un message LIFI	2018	DAHMANI M.	BENIDI CH. GHALEM O.
M :240	Etude et réalisation d'un suiveur solaire	2018	DELLA	ZIANI A. REMILI W.
M :241	Rénovation d'une machine CNC multi soft ROBOTIC	2018	BACHANI	BELADAM RABAH
M :242	Commande d'un système birotor	2018	BENGHANEM	CONDE B.
M :243	Application des commandes avancées sur une machine asynchrone	2018	KEBBATI	MERABTI NADJAT
M :244	L'amélioration d'une fraiseuse à commande numérique	2018	DELLA	NABI MOHAMMED RIYADH
M :245	La commande d'un système automatisé dans un environnement Virtual par un API S7-1200	2018	BACHANI	OUAFI O. TAHKOBIT I.
M :246	Etude et réalisation D4 un robot mobile a but pédagogique	2018	BENACHENHOU	BEKHEIRA REDHA M. NAHAL M.
M :247	Réalisation d'un quadcopter pour l'imagerie et la vidéo aérienne – partie 1 - : instrumentation et transmission d'image	2018	DELLA	BECHBECHE ABDESSAMAD
M :248	Simulation du système de compression de gaz par logiciel Aspen one et identification de l'influence de la température ambiante	2018	ZELMAT	IFLI KHEIRA
M :249	Commande avec observateur en mode glissant sans capteur de vitesse d'un moteur asynchrone	2018	ZELMAT	MANSOURI Y. BENABDELLAH M.
M :250	H & non linéaire application, avec simulation	2018	CHENAF A	MEDJEBAR MOHAMMED
M :251	Commande vectorielle de la machine penta-phasée alimenté par un onduleur à commande MLI	2018	BENDAHA	REDJOUH A. MIMOUNI F.

M : 252	Modélisation et commande d'un bras manipulateur flexible	2019	BELHERAZEM	MERABT N. HEMKA M.
253	Système de navigation et guidage d'un robot mobile appliqué à la préservation de l'environnement et à l'agriculture intelligente	2019	ABDERRAHMANE ABDELKADER	SENSAOUI I. SIRAT A.
M : 254	Identification, caractérisation et simulation des perturbations électromagnétiques générées par les convertisseurs statiques au sein d'un véhicule électrique hybride rechargeable	2019	AZZOUZ	BENZATER ABDERRAHMANE
M : 255	Commande et modélisation d'un véhicule hybride série	2019	OMARI ABDELHAFID	HAMMOU M. HAROUN M.
M : 256	Réalisation d'une commande numérique avec interfaçage homme-machine	2019	BENACHENHOU M.R.	BOUKEFFA AMIR DEY
M : 257	Modélisation, commande et simulation des convertisseurs de puissance	2019	MOHAMED CHENAFI	BENDJERIOU S. HADJ SAID S.
M : 258	Réalisation d'une carte d'acquisition multi entrées simultanées interfaçable avec ARDUINO	2019	MECHE A.	BENADDOU M. MADJOUB H.
M : 259	Analyse et diagnostic de circuit hydraulique de top drive type canrig	2019	SLIMANE ABDELKADER	KERZABI K. BELHADJ KACEM M.
M : 260	Implémentation du contrôle des sécheurs d'air des utilités du complexe GL2Z sur le TRICONEX	2019	ZELMAT	BENABDELMOU MENE D. SEDDIKI F.
M : 261	Conception d'un système de transport de bus intelligent	2019	DELLA	MAZOUNI ZAKARIA
M : 262	Développement d'un système de gestion de bus de transport dans le cadre d'une ville intelligente	2019	DELLA	HAMIDA M. K. BENCHAI B M. Y.
M : 263	Etude d'une chaîne de traction d'un véhicule électrique à pile à combustible	2019	BENDAHA Y.	ANES FARES
M : 264	Modélisation et commande de la température d'un procédé de pasteurisation	2019	DAAOU	BENHALOUCHE A. GAHLOUZ H.
M : 265	Optimisation de la gestion des flux énergétiques dans un bâtiment	2019	OMARI A.	KERDACHE A. MEBARKI M.
M : 266	Optimisation de la chaîne logistique interne d'un système de production	2019	HADIBY- GHOUL R.	MAHI M. BENDAHOUA A.
M : 267	Commande non linéaire d'un véhicule électrique	2019	ZEMALACHE M.K.	ELBEKAYE CHEIKH EL MOKHTAR

M : 268	Gestion des risques dans une chaine logistique interne d'un système de production	2019	HADIBY GHOUL	MERABBI W. BOUZIANE A.M.
M : 269	Projet de développement d'un robot d'assistance en agriculture : étude du système de navigation par vision	2019	BENGHANEM MUSTAPHA	AYAT A. A. MANKOUR M. F.
M : 270	Simulation d'un système photovoltaïque hybride diesel avec stockage	2019	GOURBI ABDELKADER	KABAR ASMA
M : 271	Réalisation d'un système de contrôle de micro-et nanorobots pour application biomédicale	2019	ABDERRAHME NE ABDELKADER	BELABED IMENE
M : 272	Contribution a la commande non linéaire d'un bras manipulateur FLEXIBLE	2019	BELHERAZEM	BOUSSAMET M. H. SAADI L. I.
M : 273	Maintenance des machines et des équipements industriels par analyse vibratoire	2019	SLIMANE	BELWASSA M. MOKHTARI I.
M : 274	Modélisation et commande adaptive par backstepping d'un robot manipulateur à 2 ddl	2019	CHENAF A	BENAISSA R. CHADJAA A.
M : 275	Etude thermique d'un micro-capteur de gaz à oxyde métallique pour détection de fuites	2019	HOUCINE	BENAMARA MOHAMED ABDEL WAHAB
M : 276	Etude et réalisation d'un système de communication par la lumière visible dans l'eau	2019	DAHMANI	ADDA O. ALEM A. W.
M : 277	Développement d'un robot d'assistance en agriculture étude électromécanique	2019	BENGHANEM	ZEHAFA. CHOHRA K.
M : 278	Commande robuste d'un robot équilibriste	2019	HATTAB A.	MOUNFOK I. KORNI M.
M : 279	Développement d'un système de télédiagnostic d'automobiles	2019	DELLA	BAYMOUT A. TAIFOUR H.
M : 280	Contribution à l'implémentation et à la configuration des boucles de régulation au niveau de système DCS (distributed control system)	2019	DAAOU BACHIR	KHIRANI TAYEB
M :281	Modélisation et commande des systèmes complexes : application à un drone	2019	BOUHAMIDA	BECHBECHE W. SAADA B.
M :282	Modélisation et commande des aérogénérateurs	2020	BOUHAMIDA M.	DJELLOULI A. BAKHTI H.
M :283	Etude et supervision du système de liquéfaction de gaz naturel	2020	Mme HOCINE	HAOULI F.Z. C. KERBAA M.H.
M :284	Identification et commande d'un TWIN ROTOR	2020	ZAID H. M.	OULD SAHARI GUETTARI M.

M :285	Evaluation des performances des systèmes hybrides modélisés par les R.D.P. D-élémentaires : analyse et simulation	2020	GHOUL-HADIBY RACHIDA	BOUHALI KH. DERKAOUI Y.
M :286	Etude et dimensionnement de l'alimentation électrique d'un robot d'assistance en agriculture	2020	BENGHANEM	MEDJEBEUR R. BELHABRI M.
M :287	Etude et dimensionnement d'un système de traction électrique d'un robot d'assistance en agriculture	2020	BENGHANEM	RECIYOU M. M. HIDOUR A.
M :288	Etude thermique d'un micro-capteur MOX pour détection de fuites de gaz en application industrielle	2020	Mme HOCINE	OUYABA Y. HADBOUNE A.
M :289	Le positionnement par lumière visible en deux dimensions	2020	DAHMANI	BOUARFA M. MEÇABIH A.K.
M :290	Modélisation et analyse de stabilité d'un système aéroélectrique	2020	Mme HOCINE	BELAMRI W. FIDIL DJALAL
M :291	Détection des mauvaises herbes dans un champ agricole par traitement d'image	2020	BENGHANEM MOSTAPHA	ABAD ALI O. BENNOUN A.O.
M :292	Contrôle non destructif des machines tournantes	2020	CHAIB	GAHLOUZ K. AOUSSEDJ A.F.
M :293	Modélisation, analyse et aménagement des sous-systèmes d'une petite plateforme d'un CubSat d'observation de la terre	2020	S. SLIMANE	LAIDI CH. CHELLEF N.
M :294	Commande robuste d'un drone quadrotor	2020	HATTAB	KHELIFA N. OTSMANE M.
M :295	Conception et commande d'un robot cube	2020	ZAID M.	ZERDAZI EL. FORTAS M.
M :296	Identification et commande d'un pendule inversé	2020	ZAID HOUARI MAHDI	EL MOKHTARI DAAOU Z.
M :297	Conception assisté par ordinateur et commande du robot SCARA	2020	BELHERAZEM A.	DJELIL IBRAHIM SADOK BOZIANE
M :298	Gestion optimale de l'espace de stationnement d'un véhicule hybride électrique	2020	AZZOUZ Z.	SAFOU B. BOUCHERIT R.
M :299	Commande non linéaire d'un moteur asynchrone	2020	BENHADRIA M.R.	AMARA B. BRAHIM B.
M :300	La supervision de la chaine logistique d'un système de production	2020	HADIBY GHOUL R.	BECHICHE I. KADI MOHAMED

M :301	Etude et réalisation d'un télémètre à base de lumière visible	2020	DAHMANI	OULD HAMMOU FERHAT N. H.
M :302	Etude de l'installation de la protection cathodique par courant imposé sur le pipe RTO vers GP1/Z	2020	BOUDJEMAA Y.	DAAOU HOUDA
M :303	Etude de l'efficacités énergétique des transformateurs FTD et 0041 de GP1/Z	2020	BOUDJEMAA Y.	ZAOUI MENAOUER
M :304	Modélisation et simulation d'un système d'énergie éolienne	2020	Mme BENDAHA	KHEDIM H. LECHEHEB Y.
M :305	Modélisation et commande d'un robot parallèle plan de type Biglide	2020	OMARI M.	NEMMOCHI B. REZOUANE N.
M :306	Commande optimale d'une colonne à distiller	2020	MANSOURI	RERIBALLAH H BENSENIA KH.
M :307	Système domotique intelligent	2020	DELLA KRACHAI M.	MESSABIH M. KHERRAZ M. A.
M :308	Commande sans capteur mécanique d'un moteur synchrone à aimant permanent	2020	GHAOUTI L.	REBHI ABDELATIF
M :309	Modélisation et simulation d'un robot delta	2020	BENGHANEM M.	CHAREF M. CHIALI D.
M :310	Régulation de niveau d'eau dans un tambour de chaudière 083u100 sous le système yokogawa centum vp	2020	DELLA M.	HANNIT H. AGGOUNE B.
M :311	Commande d'un véhicule sous-marin autonome (mode glissant)	2020	HATTAB	ZERROUK L.I. MOHAMADINE I. H.
M :312	Modélisation et commande d'une machine asynchrone par mode de glissant	2020	CHENAFI M.	NAIB ELAID
M :313	Contrôle et supervision d'une chaîne de production des plaques de plâtre	2020	BACHANI M.	BOUBEKEUR M. N. AMALOU F.
M :314	Conception et analyse d'un système de séparation d'une fusée expérimentale	2020	MADANI SLIMANE S.	KHENNOUS ELGHALI
M :315	Modélisation et simulation d'une chaîne de conversion d'un système photovoltaïque	2020	MELOUK K.	ABDERRAHMAN E M. J. BRAHITI N.
M :316	Conception et modélisation d'un filtre pour micro convertisseur	2020	TAIBI F.	ZAABTA I.E. KRADRA BRAHMA R. B.
M :317	Modélisation et commande des convertisseurs statiques destinés pour un système photovoltaïque	2020	ZEMALACHE MEGUNNI K.	BANDE C. D. CHOUAIL CHAILA Y. W.

M :318	Conception et réalisation d'une machine CNC modèle HD-1325	2020	ZAID M.	MEKHISSI A. HADJ CADI M.
M :319	Smart street lighting system	2020	DELLA KRACHAI M.	CHERRAK KH. FAITAS CHAHT DJ.
M :320	Système de poursuite automatique pour un satellite à orbite basse	2020	BENSIKADDOU R EL H.	FIDOUH M. T. FILALI A.
M :321	Commande intelligente robuste (par logique floue) d'un robot mobile unicycle	2020	MONSIEUR ZELMAT M.	MAIZA HAMADI
M :322	Commande non linéaire d'un hélicoptère à quatre hélices	2020	BELLAHCEN Z.	BENFEGOUS S. I. GUEDOURA M.
M :323	Commande par flux orienté du moteur synchrone à aimants permanents (MSAP) alimenté en tension	2020	BOUAZDIA	AARIZOU T.A. BEZAZ M. A.
M :324	Modélisation et commande d'un robot sous marin	2020	L AidANI	BOUMEDDA NE I. BENYAGOUB M. A.
M :325	La commande non linéaire par mode glissant d'un pendule invers	2020	LARBI	ABDEL SADEK M.Y. LAKHEDAR FOUATHI B. T.
M :326	Etude et réalisation d'un système SCADA pour la télégestion des compteurs d'énergie électrique à distance	2020	ASSALI KH.	HAKMI A. MOHAMED KARROUBI A.
M :327	Efficacité énergétique des machines tournantes (turbine à gaz gt 26) a grand échelle au niveau de la centrale thermique TERGA	2020	BOUDJEMAA Y.	MORSLI NOUREDDINE A. HADJERI S.
M :328	Commande par mode glissant d'un microsatellite à basse altitude	2020	BOUSSADIA H.	CHERDOUANE S. KHALDI I.
M :329	Développement d'un système de monitoring pour applications médicales	2020	ZEMALACHE MEGUENNI K.	CHERBI ABELHAKIM
M :330	Etude et conception d'un robot destiné au désherbage	2020	BENGHANEM M.	OULDSLIMANE A. TOUAMI H.
M :331	Pompage photovoltaïque dans une zone agricole	2020	BOUDJENANE N.	SAADI A. BOUSBA Y.
M :332	Etude et modélisation des convertisseurs statiques destinés à améliorer la qualité de l'énergie électrique	2020	BENDAHA Y.	BOUDJENANE M. BRIKI A.
M :333	Détection des bâtiments à partir d'une image satellitaire	2020	BENALI A.	HADJ BRAHIM A. HAMANE A.

M :334	Etude et simulation d'un onduleur à MLI destiné pour un système photovoltaïque	2020	ZEMALACHE MEGUENNI	GUEDIH A. YETTOU I.
M :335	Commande d'un convertisseur statique DC-DC de type FLYBACK	2020	BELHERAZEM	BESSEGHIR I. BOUIDIA ILIAS
M :336	Etude électrique et thermique du comportement d'une bobine planaire	2020	KADRI M. MOKHFI A. (co.e.)	GUENDOZ O. A. BELARBI M. S.
M :337	Conception d'un système de navigation a base de la lumière visible	2020	MECHE A.	RAHAL MOHAMMED
M :338	Reconnaissance de plaque minéralogique sous l'environnement python	2020	MECHE A.	SI AHMED HADJ
M :339	Actionneur intelligent pour les besoins de la robotique	2020	BENACHENHOU M.R.	BOUYACOUB A. N. SAIDI D.
M :340	Modélisation commande non-linéaire par logique floue simulation de la MAS	2020	CHENAF A M.	BENYEBKA T. FEKKAI I. A.
M :341	Etude et simulation d'un hélicoptère birotor à deux degrés de liberté-commande par logique flou	2020	ASSALI	FADEL IBTISSEM AICHA
M :342	Contribution à l'étude du comportement thermique d'une bobine planaire exposée a un champ d'écoulement d'air	2020	KADRI	GOUAL M. A. A. BETTAHAR MEKKI A.
M :343	L'exploitation des techniques d'intelligence artificielle tel que les réseaux de neurones artificiels dans le domaine de l'automatisation industrielle	2020	ZAGOUG	MEHTOUGUI M. I. MAHMOUDI A.
M :344	Etude en simulation d'un système d'aide à la conduite d'un véhicule autonome	2020	BENMOUSSAT N. MCA	BELAICHA AHMED WALID
M :345	Commande direct du couple à (DTC) d'un moteur asynchrone (MAS)	2020	BENDAHA	BOUHA A. E. AMAR TOUIL SAG S.
M :346	Conception et simulation d'un système de séparation : lanceur / satellite	2020	SMAHAT A.	BENTERQUIA A. MILOUDI B.
M :347	Optimisation de la charge-décharge des batteries a énergie solaire	2020	BENDAHA Y.	SAFAR S. BENFATAH M.
M :348	Contrôleur pour micro-réseau électrique à base d'énergies renouvelables	2021	BELABBES A.	KADDA CHERGUI
M :349	Etude et réalisation de bras robotisé bio-inspiré de l'homme	2021	BENACHENHOU M-R.	HAMZA LINA

M :350	Détection et identification de flux d'images par les réseaux de neurones : application à la robotique	2021	BENACHENHOU M-R	DERRAR SAMIRA IBTISSEM
M :351	Etude d'un robot Hexapode	2021	BENACHENHOU M-R	MESSOUSSA B. Z. SAICHI M. D.
M :352	Conception d'un système de positionnement à base de lumière visible	2021	MECHE A.	MARKIK C. KHELLAFI F.
M :353	Modélisation et commande robuste d'un robot sous-marin	2021	BOUHAMIDA M.	BELAID M. N. BELKHEIR A.
M :354	Dimensionnement et contrôle d'un micro réseau électrique multi sources	2021	BENGHANEM M.	SOHABI A. M. EL ALLEM BENABDELKADER I.
M :355	Utilisation du logiciel Matlab-simulink pour la génération de la trajectoire de robotique, la modélisation et la commande d'un robot à deux degrés de liberté	2021	DAOU B.	CHENAFI N. SALHI S. A.
M :356	Etude et réalisation d'un robot manipulateur UR5 dote d'actionneurs intelligents	2021	BENACHENHOU M-R.	ALRWZAIQI A. BENYAHIA A. N. F.
M :357	Synthèse et implémentation d'une loi de commande avancée sur un robot sous-marin d'observation	2021	LAIDANI A.	KEBDANI O. RAHMOUN L. N.
M :358	Commande non linéaire de procédés de traitement des eaux usées par la digestion anaérobie	2021	DAAOU B.	OSSOUKINE A. RAHO D.
M :359	Simulation par simulink(MATLAB) du modèle dynamique du moteur asynchrone en B.O et de la commande non linéaire par backstepping en boucle fermée dans le repère (d, q) ou le repaire (d, q) ou le repaire (alpha, beta)	2021	CHENAFI M.	BEKHTAOUI S. HACINI M.
M :360	Automatisation des serres agricoles étude et développement	2021	DELLA M.	HADJIAT A. BOUAFIA N.
M :361	Modélisation et commande par retour d'état d'un simulateur d'hélicoptère a trois degrés de liberté « stratégie de multi-contrôleurs »	2021	ASSALI K.	SAFA H. I. SEBBANE M.
M :362	Simulation d'un système anti-incendie avec Cisco Packet tracer –cas pratique siège sonatrach LQS-	2021	HOCINE	CHACHOU MOHAMED ABDENOUR

M :363	Automatisation du système de sécurité au niveau de compresseur Howden par des vannes de sectionnement automatique	2021	SEDINI A.	ATIA Y. REZGANI R.
M :364	Etude réhabilitation du système de chauffage de piscine olympique usto-mb	2021	BENGHANEM M.	FRIGA F. MEKNACI H.
M :365	Etude et simulation d'un micro-accéléromètre MEMS pour la déclenchement d'un airbag	2021	HOCINE	SOW DIOLO MOUSSA
M :366	Etude et conception d'un robot sous-marin G-LAHN	2021	SEDINI A.	MOULAI HADJ ABDERACHED
M :367	Etude des techniques d'amortissement de vibrations générées des équipements en fonctionnement	2021	MANKOUR A.	DALI S. T. HAFFANE BENARMAS F. Z.
M :368	Contribution à l'étude du comportement électrothermique convectif autour d'une micro-inductance planaire de différents designs	2021	KADRI M.	SEMAA A. MESSAOUDI M. M.
M :369	Conception, étude et réalisation de la partie électronique d'un robot sous-marin d'observation	2021	L Aidani A.	FACI Y. I. BOUHAMRI M. A.
M :370	Etude, simulation et réalisation d'une chaîne de remplissage	2021	MECHE A.	BENZA MA OUSSAMA
M :371	Automatisation de la maquette armfield PCT23-MKII	2021	MEHDI Z.	AMADE M. F. F. OUDDANE M.
M :372	Decision making from BCI interfaces : a comparative study of convolutional neural networks, SVM and MLP	2021	DELLA KRACHAI M.	BADA OUI A. BELHAIDAS E.
M :373	Commande robuste par mode glissant d'ordre supérieur d'un véhicule sous-marin autonome de type torpille « AUV Remus 100 »	2021	HATTAB A.	KARAOUI R. MELLAK D.
M :374	Etude et réalisation d'un système d'alarme à base d'une carte ARDUINO et GSM module	2021	ASSALI K.	DEMNI M.E. H. NEHARBELAI D. I.
M :375	Conception, modélisation et commande d'un moteur axial destiné à la propulsion d'un ROV	2021	ILES A.	DIABI L. F. GHARBI Y. R.
M :376	Commande sans capteur d'une machine synchrone à aimant permanent	2021	DJOUB B. A.	MEZRAR M. KAHLAOUI S.
M :377	Technique d'assistance à la conduite d'un véhicule autonome par vision	2021	BENMOUSSAT N.	BOUDA OUD N. BOUCHARB M.

M :378	Application d'une boucle de régulation de niveau PID appliqué sur une maquette didactique FESTO	2021	BENZARGA F.	BELHADJ KACEM M. A. DRISS A.
M :379	Etude d'un micro-commutateur optique actionnement électrostatique en réseaux optique	2021	HOCINE	BENBRAHIM H. BOUALEM I.
M :380	Amélioration du transfert de chaleur lors du refroidissement des composants électriques utilisant des fluides non-newtoniens	2021	KADRI M.	CHOUACHI R. BOUZIANE B.
M :381	Commande avancée de la machine synchrone à aimant permanent en régime chaotique	2021	DAAOU B.	BEKHIT N. MEDJDOUB L.
M :382	La qualité de service dans les réseaux d'entreprise.cas pratique : entreprise sonatrach Ain Bia	2021	HOCINE R.	ZELMAT LAKHDAR FAROUK
M :383	Modélisation du phénomène électrothermique convectif autour d'une micro-	2021	KADRI M.	BENCHAREF Y. GHEDDAR A.
M :384	Commande optimale et observateur d'ordre réduit pour un véhicule électrique à deux roues	2021	KEBBATI I.	MANKOUR I. MIMOUNI Y.
M :385	Commande d'un véhicule électrique	2021	KEBBATI I.	MIHOUBI B. S. KHENNOUCHE M.
M :386	Le contrôle du trafic routier sous l'environnement python	2021	KADRI M.	DJARI FARIDA
M :387	Commande par mode glissant du moteur asynchrone	2021	BENHADRIA M. R.	MOUMENCHA A. TCHEMMOUN S. M.
M :388	Simulation des cas de déclenchement des trains de liquéfaction du complexe GL2/Z sous TRICONEX	2021	YAHIAOUI K.	KHALDI N.E. MOUSSA A.
M :389	Commande et simulation d'un robot sous-marin télé opéré	2021	BELLAHCENE Z.	OUNNAS L. OUNNAS E.
M :390	Investigation numérique de l'écoulement magnétohydrodynamique dans un dissipateur thermique électronique en présence d'un nanofluide	2021	KADRI M.	MADANI I. LAMARI I.
M :391	Etude et diagnostic de variateur de vitesse CJ controls O25	2021	SEDINI A.	KHELEF A. L. KHELEF A. S.

M :392	Etude méthodologique d'analyse de risques pour maintenance d'un procédé industriel	2021	HOCINE	DAOUDI Y. YOUCEF A. M.
M :393	Etude et dimensionnement d'une installation solaire domestique	2021	DELLA M.	BOUKLI HACENE MOHAMED FAROUK
M :394	Commande vocale à distance à base d'arduino	2021	DJOUB A. B.	BOUTCHICHA A. BENSOFTA A.
M :395	Simulation par Matlab/simulink d'un moteur asynchrone pour la modélisation et la commande par glissant	2021	CHENAF A M.	DINEDANE A. GACEM A.
M :396	Contrôle d'un moteur à cc avec un contrôleur logique flou	2021	ZAGOUG S.	BOUFADEN A. GHRIS M. A.
M :397	Supervision du palettiseur de la chaine de remplissage de l'unité 3100 dans la raffinerie d'Arzew	2021	GHOUL HADIBY R.	BENKHALFA A. HASSAINE I.
M :398	Etude d'un système de communication par lumière visible entre une LED blanche et un smartphone	2021	DAHMANI M.	ZIANI Y. ZAID A.
M :399	Etude comparative des différentes commandes MPPT appliquée à un système photovoltaïque	2021	MELOUK K.	BENYEBKA M. C. CHERCHAB M.
M :400	Commande d'un système automatisé par des réseaux des neurones artificiels	2021	ZAGOUG S.	PATRICIO FORTUNATO DIOGO
M :401	Automatisation de la maquette de régulation de préssoion DIDATEC RCP 050	2021	ZAID M. H.	HASSANI M. E. HAMOUDA M. C.
M :402	Commande d'une génératrice synchrone à aimant permanent dédiée aux énergies renouvelables	2021	TAIBI F.	DAHI M. E. BETTAHAR M. T.
M :403	Modélisation du comportement électromagnétique thermique par convection naturelle d'un micro-transformateur planaire à largeur variable	2021	TAIBI F.	NEGUI A. A. RAMDANI A.
M :404	Diagnostic des défauts des machines asynchrones	2021	BACHANI M.	EL-MILEGH C. BOUHADIBA S.
M :405	Conception, étude réalisation mécanique d'un robot sous-marin d'observation	2021	LAIDANI A.	BOUDRIA MOHAMMED
M :406	Localisation 2D indoor à base de lumière visible (VLC) en utilisant les réseaux, neurones	2021	DAHMANI M.	MEZIANE SOUHILA

M :407	Commande de vitesse d'un moteur d'un moteur alternatif à cinq phases	2021	BENDAHA Y.	TSOURIA BELAID M. R. HOUACHE N.
M :408	Commande non linéaire appliqué à un pendule inversé	2021	CHENAF A M.	KAMELI K. KILA LI A. K.
M :409	Commande d'une roue motrice équipée d'un PMDC (étude et réalisation)	2021	GHAOUTI L.	BENGOUA A. KHOUALEF A.
M :410	Commande d'un moteur asynchrone alimenté par un système photovoltaïque	2021	BENDAHA Y. MCA.	CHADLI W. AOUMEUR B.
M :411	Etude de problème d'instabilité du niveau de fond de colonne décarbonatation	2021	DAAOU B.	BENALI AHMED
M :412	Simulation tridimensionnelle d'un écoulement et transfert thermique dans un échangeur de chaleur	2021	LAIDOUDI SLIMANE	LENSARI I. SALHI N.
M :413	Réalisation d'une carte d'acquisition de forces à faible cout pour un banc d'essais	2021	BENSIKADDOU R E. SMAHAT A.	TERKHI D. ZIDOURE ZEMALLACH OUARRI O.
M :414	Contrôle latéral et longitudinal d'un aéronef	2021	ZEMALACHE MEGUENI K.	AL-HAMATI M. A. KADRI F. Z.
M :415	Automatisation d'un sécheur d'air phase III	2021	DAAOU B.	BOUCIF MILOUD
M :416	Commande d'un ranger industriel	2021	ZAID M. H.	HOUIDEG NADJIB
M :417	Programmation et simulation de système FIRE&GAS sous TRISTATION	2021	BOUMEDIEN K.	GAOUAR D. H. BERBER D.
M :418	Commande d'une machine pentaphasée	2021	BENDAHA	BENINE W. AIT AISSA H. E.
M :419	Etude vibratoire d'une structure nano-satellite	2021	SMAHAT	BENCHERAIR S. BOUABSA F.
M :420	Eco-conception et caractérisation d'une pale d'éolienne en matériaux composites	2021	BOUTAOUS AHMED	ELKEURTI HADJER
M :421	La comparaison des performances de la commande de vitesse d'un moteur synchrone à aimants permanents (MSAP)alimenté en tension et commandé par flux orienté en utilisant des régulateurs de vitesse PI et IP	2021	BOUAZDIA MOHAMED	BEKHEDDA OUSSAMA ACHACH AKRAM
M :422	Analyse et modélisation des inserts métallique à l'arrachement pour les fixations des structures spatial	2021	M.SLIMANE	ZERGIT M.A.A. TOUZALA B.H.
M :423	Controlling BB8 robot in real-time using EEG-based brain computer interface	2021	AYAD REDOUANE	HABIB ZAHMANI GHOMARI Z. I.

M :424	Etude théorique et simulation d'alimentation d'un électrolyseur	2021	BOUMEDIENE KADDA	MOUSSAOUI L.D. MERANI ALI
M :425	Etude, conception et analyse d'un système d'éjection nano-satellite dans une fusée expérimentale	2021	SLIMANE Et MADANI	HAMMARE ZAKARIA HANAFI FETHI
M :426	Extraction automatique des bâtis à partir des images satellitaires par les méthodes deep-learning	2021	BENALI A.	DRAOUI D. DOUDOUH L. S.
M :427	Optimisation des paramètres d'usinage ultrasons rotatif (RUM)	2021	SLIMANE A.	SOUFI H. HAHOUACHI A.
M :428	Conception mécanique d'un réducteur de vitesse	2021	SLIMANE A.	ZIANE S. W. TADJER A.
M :429	Conception et réalisation d'un système de contrôle et supervision d'une maquette didactique	2021	ZAID M. H.	KABOUCHE BACIM
M :430	Commande non linéaire par la méthode du couple calculé torque d'un pendule entraîné par un chariot	2021	MANSOURI A.	GUEMBOURA B. KOURTAA L.
M :431	Programmation d'une plateforme robotique sous Matlab/simulink	2021	BENGHANEM	BOUA MERIEM KAWTAR ANSSAR
M :432	Synthèse de l'observateur et la commande robuste d'un engin sous marin	2021	SEDINI	LAREDJ M. Y. MADANI FOUATHI Y.
M :433	Etude de rénovation et l'adaptation d'un système de commande d'aléseuse UNION	2021	BENGHANEM M.	ALLOUT Z. DADDIOUAISSA A.
M :434	Etude et réalisation d'un compteur d'énergie électrique intelligent	2021	ASSALI KH.	MOKHTAR BENOUNNANE M. MEGHAIZEROU W.
M :435	Automatisation de la chaine d'injection de plastique a base de TIA PORTAL	2021	LARBI M.	ZOUGGAR M. A. SOUR Y.
M :436	Conception d'un contrôleur flou pour l'optimisation de la chaine logistique interne d'un système de production	2021	GHOUL HADIBI R.	LAGARI K. MAHOUCHE S.
M :437	Commande et supervision d'une turbine à gaz via TIA PORTAL V13	2019	BACHANI M.	INAL N. A. KEDJAR B.
M :438	Modélisation et simulation du réseau d'alimentation de tramway	2021	BENDAHA Y.	BRIDJI T. BERNOUS R. B.

M :439	Etude et réalisation d'un éclairage public solaire intelligent	2022	DELLA KRACHAI M.	ABBA LINDA
M :440	Planification de la trajectoire d'un robot évoluant dans un champ agricole	2021	BENGHANEM M.	DRISSI RATIBA
M :441	Développement d'une loi de commande non-linéaire pour un système de forage rotary	2022	DAAOU B.	AIT OUCHAIT C. KHELIFA B.
M :442	Conception, réalisation et identification d'un drone quadrirotor	2022	ASSALI K.	HAMDAN M. A. HALIMA S. O. H.
M :443	Etude et simulation d'un système de réception Et de commande à distance IOT par Cisco Packet tracer	2022	HOCINE	BENYETTOU M.CH. REBBAA D. B.
M :444	Modélisation d'un moteur asynchrone triphasé par les réseaux de neurones artificiels	2022	ZAGOUG S.	MEKKI I. MERZOUG BENSELLOUA A.
M :445	Commande robuste d'un robot sous – marin autonome par les techniques modes glissant et backstepping	2022	HATTAB	KHALFI F. SERRADJI A.
M :446	Commande par mode glissant d'un système de forage rotary	2022	DAAOU B.	OUACEL I. AMINE N.
M :447	Automatisation d'un système de pompage et de sa lubrification à l'aide d'un automate S7-1200 dans le complexe GP1Z	2022	YAHIAOUI K.	BABAAMMI I. ABDELAZIZ Y.
M :448	Etude et modélisation d'un système de pompage photovoltaïque	2022	MELLOUK	HARIR I. E. SIRAT B.
M :449	Diagnostic de l'ascenseur du département d'automatique d'USTO	2022	MECHE A.	BENYAGOUB A. CHAIB KH.
M :450	Etude et analyse de la modélisation et la commande par mode glissant du MAS à cage d'écureuil la simulation	2022	CHENAF A.	MISSOUM M. C. E. LACENE B.
M :451	Etude et mise en œuvre d'un système de télémesure destiné à la protection cathodique	2022	BENMOUSSET B.	BENYAHIA L. SELLAM M.
M :452	Commande d'un drone quadri –rotors par mode glissant avec observateur	2022	HATTAB A.	AZROUG R. BENKELLOUA H.
M :453	Contribution à l'étude du refroidissement des plaques solaires en utilisant des nanofluides	2022	MOKHEFI A.	BOUROKBA DJ. MESLI M. I.
M :454	Réalisation d'une maquette de smart parking	2022	HADIBY GHOUL R.	BOULILA A. AISSA I.
M :455	Etude et simulation d'un microphone MEMS capacitif pour applications auditives	2022	HOCINE R.	AL SID CHIKH DJ. TIRI A. O.

M :456	Contrôle de position d'un robot mobile en utilisant la lumière visible « VLC »	2022	DAHMANI M.	HATTAB M. BOUMANSOUR L. M.
M :457	Etude et modélisation de la logistique interne dans un système de production « fabrication d'une huile végétale »	2022	HADIBY GHOUL R.	BENHAMOU N. LAYEB A.
M :458	Rénovation d'une banderoleuse et « checkweigher »	2022	ZAID M. H.	MELLAL A. HARIZI F.
M :459	Etude sur la sécurisation du transfert GNL entre GNL1-GNL2 (interconnexion en ESD)	2022	KHOUIDMI O.	BOUKHELOUA M. B. OUAALI L.
M :460	Réalisation d'un simulateur d'ascenseur	2022	MESSABIH M.	CHERGUI A. H. AICHOUNI A.
M :461	Développement et implémentation d'une lois de commande avancée sur robot sous-marin d'observation sous Matlab et ROS	2022	LAIDANI A.	MENNAD W. BELGACEM S.
M :462	Commande direct du couple d'une machine synchrone à aimant permanents avec estimations des paramètres du régulateur PI	2022	BOUANANE M.	TRACHE M.
M :463	Estimation d'attitude d'un satellite en utilisant un observateur à mode glissant	2022	BOUSSADIA H.	MEKHAICI A. ALI BELARBI A.
M :464	Synthèse d'un véhicule hybride série – parallèle	2022	KEBBATI I.	OMRANE I. YOUSFI L.
M :465	Application de la technique backstepping pour la commande d'attitude des satellites	2022	BOUSSADIA H.	TRABI M. BOUZAR M. E.
M :466	Réalisation d'une armoire électrique de commande d'un robot cartésien « pick and place »	2022	ZAID M. H.	BENDJAFER Y. BAOUCHI Y. M.
M :467	Contrôle d'attitude d'un satellite géostationnaire flexible	2022	BENFRIHA M.	MAHI S. BOUDGHENE STAMBOULI R.
M :468	Implementation de système anti-incendie de bac gnl de dcs de vers un automate triconex	2022	HOUARI F.	KADRI Y. MALAGOUEN H.
M :469	Positionnement et commande d'un bras manipulateur pour ROV à travers un joystick	2022	SEDINI A.	STAALI M. A. BELAYACHI A.
M :470	Modélisation et identification parametrique d'un système non linear « drone quadri rotor »	2022	ASSALI KH.	BENAOUDA A. SEDDIKI Y.
M :471	Modélisation et analyse structurale d'une fusée expérimentale récupérable	2022	SLIMANE A. SLIMANE S.	MEKRI B. YAHIAOUI M.

M :472	Caractérisation d'un écoulement de fluide dans un échangeur tubulaire muni d'obstacle	2022	ALEM K.	TOUATI M. H. ZIDANE B.
M :473	L'évolution de la maintenance industriel	2022	BOUMEDIENE M.	CHENNOUFI A. SIDI YEKHLEF A.
M :474	Simulation d'un réseau électrique à énergie renouvelable avec système de stockage	2022	BENGHANEM M.	HADJADJ M. A. DOUHA S.
M :475	Etude comparatives entre trois commandes avenacées pour contrôlée l'attitude d'un satellite d'observation de la terre	2022	YOUSFI M.	HASSAINE M. MALFI M. Y.
M :476	Résolution du problème de la poulie et les câbles de traction dans les ascenseurs	2022	BOUJAMAA	KHELFA A. TOUHAMI N.
M :477	Simulation numérique du refroidissement des composants dans une marche descendante	2022	BOUZIT M.	DJELLALI M. GASMI A.
M :478	Modélisation et commande d'un fauteuil roulant électrique	2022	DAOU B.	ZAIR RADJAA
M :479	Commande PID apdaptive par la logique floue d'un QUADRITOR	2022	ASSALI KH.	TOUATI CH. BENZEMOUR CH.
M :480	Etude et simulation et supervision d'une chaine de remplissage automatisée	2022	BOUMEDIENE K.	MOUSLIM M.O. BOUMEDIENE M.I
M :481	Automatisation d'une chaine de conditionnement et de stockage	2022	BACHANI M.	LAREDJ N.S. HENNIENE A.
M :482	Réalisation d'un système de titrage automatique	2022	DJOUB A. B.	GUEFFAF Y. MESSAD M. A.
M :483	Commande non –linéaire avancée d'une machine synchrone à aiment permanent en régime chaotique	2022	DAAOU	OUHBA LINA IKRAM
M :484	Modélisation et commande par retour d'état d'un drone quadrirotor « placement des pôles.LQR »	2022	ASSALI K.	HAMDANI D. AIDOUD A.
M :485	Etude numérique de la dissipation thermique dans des composants et systèmes électroniques	2022	BOUZIT M.	MAZARI M. B. MALEK M. A.
M :486	Commande d'un moteur à courant continu par le softcore microblaze	2022	BENSIKADDOU R EL.	BERNOUS B. AOUF I.
M :487	Réalisation d'un éclairage public solaire	2022	DELLA KRACHAI M.	AIT SAID CHIZLENE

M :488	Amélioration de performance des échangeurs thermiques tubulaire au niveau des unités industrielles GP2/Z	2022	BOUMEDIENE K.	HENNI M. FRIH O. A.
M :489	Simulation d'une station de récupération et de compression du gaz CO₂	2022	KAUCHE M. EL.	BELAID Z. AKKUCHE M. S.
M :490	Conversion d'éclairage public classique en éclairage solaire	2022	DELLA KRACHAI M.	TOUKALI A. YAKHOU N.
M :491	Evaluation de l'effet de l'orientation des fibres dans un composite stratifié sous un chargement mécanique statique	2022	MADANI	BENBARKAT Z. BOUZIANE O. N.
M :492	Configuration des séquences de démarrage et d'arrêt du dessaleur 2010LF sur un API de type TRICONEX V9 GNL2 /Z	2022	AITOUALI G.	BOUZID Y. W. CHAIBI M. I.
M :493	Commande non linéaire d'un robot manipulateur de type SCARA	2022	BELHRAZEM A.	KHIAL Y. LAKHDAR F.I.
M :494	Commande d'un robot sous-marin d'observation	2022	BELLAHCENE Z.	BADACHE AMIRA
M :495	Contribution à la réparation de l'ascenseur du département	2022	BOUMEDIENE K.	RACHEDI M. DEHIBA M.
M :496	Etude et conception mécanique d'un banc d'essai pour le test et validation d'un senseur stellaire d'un satellite	2022	SLIMANE A. SLIMANE S.	BAHAZ M. BELABIADH F.
M :497	Commande par intelligence artificielle d'un moteur asynchrone pentaphasée	2022	BENDAHA Y.	HADJ HABIB F. HARRANE I.
M :498	Système de remplissage d'eau intelligent	2022	DJOUB	OULD CADI HOUSSEM EDDINE
M :499	Utilisation de deep learning pour détecter les bâtiments à partir les images satellitaires	2022	BENALI A.	MEGAIZ MOHAMMED DJAWED
M :500	Gestion d'une application automatisée avec échange des données entre API et BBD SQL destinée à un système de pesage industriel	2022	L Aidani A.	Ouadah R. RAYAH M. A.
M :501	Modélisation et commande par mode glissement d'un quadrirotor	2022	ZEMALACHE MEGUENNI K.	HASSAINE R. GHERBI M.
M :502	Modélisation et analyse mécanique d'un cube – satellite 1U	2022	SALIMANE A. SALIMANE S.	NACERI R. BENAÏSSA N.

M :503	Etude de l'équilibrage dynamique d'une turbine a gaz	2022	MECHE A. FITAS M.	BOUDADI M. KORID B.
M :504	Etude et conception d'un mini central photovoltaïque pour l'alimentation d'un bâtiment en GP1/Z	2022	ZEMALACHE MEGUENNI K	BOUNEDJAR F.
M :505	Etude magnétique et thermique d'un transformateur intégré un convertisseur	2022	ABDERRAHIM M.	KAHIA AOUL Y. BOUALE M S.
M :506	Etude technico économique d'ajouter une troisième source de secours électrique à GNL1	2022	BOUMEDIENNE	ACHOURI R. HADJADJ F.
M :507	Commande et supervision d'un procédé chimique à échelle de laboratoire	2022	GHOUL HADIBY R.	LECHLECH SALIHA KHADIDJA
M :508	Investigation numérique de l'écoulement par convection naturelle dans un dissipateur thermique d'un CPU	2022	MOKHEFI A.	HAMI M. A. KARDI K.
M :509	Conception d'une interface de gestion et commande des stocks et navettes industrielles	2022	ZAID M. H.	BESISO TAHSIN
M :510	Réalisation, commande et supervision d'un mini -pilote à échelle laboratoire « colonne d'adsorption en mode dynamique »	2022	HADIBY- GHOUL R.	BENETTAYEB IMENE
M :511	Contrôle de la logique flou de la MADA intégré dans un système éolien	2022	BELABBES A.	GHEZALI A. DJEBBAH D.
M :512	Etude et simulation de la connectivité entre deux réseaux Lan Cisco Packet tracer (sorfert)	2022	DJOUB A. B.	DJAFFER NADIR ILYES
M :513	Commande non linéaire d'un robot sous-marin téléguisé	2022	BELLAHCENE Z.	KHELLADI M. KERMADJ M.
M :514	Synthèse d'observateur non –linéaire pour un procédé digestion anaérobie	2022	DAAOU B.	HEMICI S. ROUAN SERIK S.
M :515	Commande contrôle d'un système par l'automate SIEMENS LOGO8	2022	BENGHANEM	CHAIB A. BOUMEZREG S.
M :516	Autonomous navigation of a wheelchair using GPS and BCI interface	2022	DELLA KRACHAI M.	ELKALI H. GALA F.
M :517	Etude et automatisation d'une ligne de tri à l'aide d'un système SCADA « conditionnement et palettisation du carrelage »	2022	BOUHAMIDA I.	MASSOUM Z. MASSOUM H.
M :518	Localisation indoor 2D à base de lumière visible « VLC » en utilisant les réseaux neurones et neuro-floue	2022	DAHMANI M.	BOUSSADIA M. H. RAHMOUNI C.
M :519	Effet de vibrations sur les cartes électroniques d'un nanosatellite	2022	SMAHAT A.	BOUCHAALA A. HASSANI S.
M :520	Etude et dimensionnement d'un condenseur dans un échangeur thermique	2022	ALEM	BELARBI A. A. MOKEDDEM M. A
M :521	Modélisation et simulation de moteur synchrone en utilisant Matlab	2022	BOUAZDIA	DAHMANI M. BELKACEM S.

M :522	Rénovation et supervision d'un banc de régulation de niveau LN-SO3620-1H	2022	LAIDANI A.	BENYETTOU A. BOUBERKA A.
M :523	Conception d'un système de contrôle d'attitude d'un CubSat	2022	ADNANE A.	MEDMIED HIBET ERRAHMENE
M :524	Modélisation et commande d'un bras manipulateur en vue de préparer un manuel TP	2022	OMARI	LAGHOUATI M. MADOURI H.
M :525	Amélioration de la performance des pompes au niveau des unités	2022	BOUDJMAA	TEGGARI D. ZAHDOUR I.
M :526	Commande de la machine asynchrone par un contrôleur logique floue	2022	BENHADRIA M.	CHADLI H. LALAM M.
M :527	Application d'un système de supervision et de commande de la maquette pasteurisation en utilisant un automate Allen Bradley et INTOUCH	2022	ZAID M.	AINAD TABT M. TAHIRI A.
M :528	Realization of vital signs monitoring system	2022	DELLA KRACHAI M.	MEKKI DAOUADJI A. RAZINE A.
M :529	Modélisation d'un système de pompage photovoltaïque	2022	BENDAHA Y.	AYACHI A. BOUDJEMAA M.
M :530	Commande non linéaire d'un moteur synchrone	2022	BENFRIHA	DJILALI BELOUFA A. YOUSFI M.
M :531	Conception et commande de ROV lahn à base d'arduino	2022	SEDINI A.	OUKIL S. SALAOUTCHI A.
M :532	Réalisation d'un système de stationnement intelligent	2022	MELOUK K.	BENSEGHIR B. F. SADOUKI I.
M :533	Etude et mise en œuvre d'un système d'acquisition de température via le réseau DSC destiné à la mise en froid des lignes de chargement GNL.	2022	BENMOUSSET	BOUAZZA S. HOUARI A.
M :534	Etude et simulation de capteurs MEMS à détection et orientation de mouvements en appareils mobiles.	2022	HOCINE R.	GUEDAL H. HAMADA C.
M :535	La régulation du rapport air /gaz au niveau de la chaudière 083U100 sous le système YOKOGAWA CENTUM VP	2022	MECHE A.	FARDEHEB K. GHIS A.
M :536	Modélisation et commande d'un réacteur chimique	2022	MEKKI I	MAALLEM C. MESRI F.
M :537	Optimisation d'un système photovoltaïque application à un véhicule électrique	2022	BENDAHA Y.	DIRUAL B. I. DIDI M. M.
M :538	Commande des panneaux solaires à l'aide d'une carte arduino	2022	BOUADI	ISSAD ITHRI
M :539	Réalisation d'un robot hexapode	2022	BENACHENHOU M-R.	EL BACHIR M. F. ZEMRI M.
M :540	Etude et réalisation d'un robot mobile doté de roues mecanum	2022	BENACHENHOU M-R.	BENALI AMINA NEDJOUA

M : 541	Analyse d'un modèle de véhicule automobile	2022	KEBBATI	HADEF C. B. SEDDIK K.
M :542	Etude de la lubrification magnétohydrodynamique des disques en rotation	2022	BOUZIT M.	HEBILI N. SARIDJ M. A.
M :543	Commande avancée d'un réacteur chimique discontinu.	2022	ZELMAT	BENDJEBBAR M. BELHADJ M.
M :544	Machine synchrone à aimant permanent en régime chaotique	2022	DAAOU B.	BOUTERFAS C. BEKKAY H.
M :545	Etude comparative entre réseaux neurones, logique floue application sur un système photo-voltaïque	2022	BOUHAMIDA M.	BOUSSAID O. GOURARI B.
M :546	Commande linéarisant d'un système de forage rotary	2022	DAAOU B.	BOUTAOUS R. HACHIMI N.
M :547	Etude et réalisation d'une tête et un buste d'un robot humanoïde	2022	BENACHENHOU M-R	BOUKHARI MOHAMED SAID
M :548	Commande des classes de système non linéaire par des techniques de l'intelligence artificielle : application à la commande d'un drone quadrirotor	2022	BOUHAMIDA M.	KHEFAFA O.
M :549	Intégration de l'automate s7-1500 dans la chaîne d'injection de plastique a bas de tia portale (partie2)	2022	LARBI	AISSAOUI A. BIAD M. Y.
M :550	Refroidissement d'un composant électronique chaud sous l'influence du champ magnétique	2022	SLIMANE A. LAIDOUDI H.	MEDANI A. HAMMOUDI B.
M :551	Conception d'une hydrolienne marine flottante cross flow	2022	BELHRAZEM A.	ABDOUS S. BOUSSAID R.
M :552	Commande non linéaire basé sur la technique de linéarisation entré/sortie d'une machine synchrone a aiment permanent	2022	DAOU	BOUCHIKHI A. BENHABI B.K.
M :553	Développent d'une loi de commande d'un robot sous marin ROV	2023	BELLAHCENE Z.	BENYAHOU M.M SIGUERDID JANE N.
M :554	Commande de la machine synchrone à aimants permanents	2023	BOUAZDIA	MOUACI MEHDI
M :555	Réalisation d'un robot cartésien 2D	2023	ZAID M. H.	ABDELMALEK I. AIT AMRANE T. I.
M :556	Surveillance des vibrations des turbines à gaz	2023	GHAOUTI L.	BADIR BEN KRELIFA F. ALIK N.
M :557	Commande backstepping appliquée au moteur asynchrone	2023	M.BENHADRIA	BOUZIDI K. N. H. BOUZIANE N.
M :558	Etude d'un système d'alimentation par pompe électrique dans un moteur d'apogée	2023	HAZEL S.	SEGHIER R. NAIR H.
M :559	Dimensionnement de la pompe centrifuge – application Matlab	2023	BENTATA O.	TAHIRI S. KRIBAI M.

M :560	Couverture des besoins en énergie électrique par des panneaux photovoltaïques	2023	ALEM	ABBES S. CERRA CHERAKA S.
M :561	Prédiction des perturbations conduites générées par un onduleur vers le réseau électrique	2023	MILOUDI H. ZEMALACHE MEGUENNI K.	BENOUIS HAMZA
M :562	Etude de performance d'une bobine planaire circulaire à largeur fixe et variable	2023	MEDJAOUI F.Z.	TEDJANI A. OUASTI H.
M :563	Etude et simulation d'une chaîne de traction photovoltaïque optimisée par MPPT-Floue	2023	BENDAHA Y.	MEDJATI Z. MEGHFOUR A.N.
M :564	Stockage de l'énergie cas du projet SOMIZ-SPA	2023	BENCHERIF M.	SAFI A.A MORALENT F.
M :565	L'efficacité des détecteurs de gaz et leur faisabilité de liaison avec système ESD	2023	MECHE M.	ATTAR A.I. SEBAA R.M.
M :566	Réalisation d'une carte de commande d'un moteur à courant continu normalisée	2023	ZAID M.H.	HAMOUM Z. BAZINE A.
M :567	Traitement d'image satellitaire	2023	BENALI	BELHAMIDI A. CHAOUCH S.L.
M :568	Amélioration de système de sécurité Fier & GAZ au niveau des chaudières ABB du complexe GNL2/Z	2023	YAHIAOUI K.	BELKACEM W. BENLARBI S. I.
M :569	Commande par backstepping d'un robot mobile à deux roues	2023	HATTAB A.	BELOUAHRANI O. BOUARFA A. E.
M :570	Etude et simulation d'un sécheur alimentaire assisté par une pompe à chaleur	2023	BENDAHA	BERRABAH B. NOUAR H.
M :571	Etude du processus et supervision de la chaîne de remplissage des bouteilles d'eau	2023	HABIB ZAHMANI H.	TALEB BAHMED O.F. GACEM A.
M :572	Intégration des composants passifs en électronique de puissance (bobine planaire intégré carré)	2023	TAIBI	FARDJANI A. BOUSSAID A.
M :573	Etude et simulation d'un générateur photovoltaïque connecté au réseau	2023	BENDAHA	HOUACHE T. MOHAMED BENKADA O.
M :574	Etude et simulation d'un réseau IOT sécurisé en maison intelligente « smart home » par Cisco Packet tracer	2023	HOCINE	MESKARI F. Z. MERZOUK B.
M :575	Réalisation d'un microprocesseur 32 bits sur une carte altera FPGA	2023	ASSALI	ADDI A. E.H. LAHASSI Y.
M :576	Etude comparative des mouvements du bas de buste de l'humanoïde	2023	BENACHENHOU M-R.	GHARBI D.Y. OUBADI I.
M :577	Estimation des paramètres cinématique d'une trajectoire prédéfinie à base du filtre de Kalman	2023	DAHMANI M.	HAMZAOUI F.I. ABD EL MOULA M.A.
M :578	Conception d'un système automatique dans le domaine de l'aviculture	2023	NAIM H.	MESRANE Z. BENALI I.

M :579	Commande à modèle interne appliquée à un système de forage rotary	2023	DAAOU B.	GHORAB A. OUISSI Y. H.
M :580	Comparative study of photovoltaic pumping system	2023	MELLOUK K.	TOUNSI W. MALAGOUEN A. A.
M :581	Prise en main de la simulation du robot mobile à roue différentielle	2023	BENGHANEM M.	BENCHOHRA A. BENBOUAZZA Y.
M :582	Modélisation et commande d'une génératrice synchrone à aimant permanent pour la production et l'injection des énergies éoliennes offshore dans un réseau	2023	BOUAZDIA	MECHTMEL BELKADI M. O. CHERIF I. A.
M :583	Etude d'un projecteur automatique	2023	BENACHENHOU	DIB A. N. GHOUL A. M.
M :584	Développement d'une commande robuste pour les drones quadricoptere utilisés dans la livraison intelligente	2023	KHELOUI S.	TAIBI Y. H. E. CHIKH I. B.
M :585	Commande par mode glissant d'ordre supérieure d'un microsatellite à base altitude	2023	BOUSSADIA H.	OUAGUI A. BOUZID W.
M :586	Analyse mécanique d'une structure imprimée via procédé de dépôt de fil (FDM)	2023	MADANI	HADI M. A. HADDI R.
M :587	Remplacement d'un régulateur classique PID par régulateur neuronal pour le réglage de la vitesse d'un moteur à courant continu	2023	ZAGOUG	BENNACEUR T. TALBI A.
M :588	Conception, réalisation et commande d'un simulateur de vol d'hélicoptère birotor à trois degrés de liberté 3DDL	2023	ASSALI	MOUSSA BENYACINE I. BOUKALBA B.
M :589	Commande par mode glissant d'ordre supérieur d'un drone à quatre hélices	2023	BOUSSADIA H.	GHERBI F. Z. HADDAD C.
M :590	Analyse des chemins de propagation des perturbations électromagnétique conduites dans un moteur asynchrones à phase auxiliaire	2023	MILLOUDI H.	NAIM A. MERAKCHI T. A.
M :591	Acquisition et traitement des données d'équilibrage d'une turbine à gaz	2023	MECHE A.	TAZIR W. TEFFAHI Y.
M :592	Etude, conception et réalisation d'un système de rotation mécanique automatisé pour un banc de test d'un capteur solaire	2023	NEHILA A.	KAHOUADJI M. N. LAKHDAR Y.
M :593	Réalisation d'un simulateur solaire pour des applications satellites	2023	BOUTTE A.	HADJ SLIMANE MOHAMMES ZOHIER
M :594	Commande avancée de la régulation de vitesse d'un compresseur à turbine à vapeur	2023	BOUHAMIDA M.	MOKHTAR KH. M. MOSTEFA CHAA K.
M :595	Etude du comportement structural d'un microsatellite sous sollicitations du lanceur	2023	SLIMANE A.	KROUCHI I. MELLOUK Z.

M :596	Elaboration d'une commande tolérante aux défauts appliquée sur les drones utilisés dans le domaine agricole	2023	KHELOUI S.	ALLOUCHE H. MOSTAFA SBAA A.
M :597	Low-cost raspberry pi autonomous boat	2023	BELHERAZEM A.	NADRI S. EL. BENTOUILA Y.
M :598	Automatisation du contrôle qualité dans un procédé de fabrication d'une pate aromatique	2023	GHAOUTI L.	KAOUADJI F. MAZOUZI CH.
M :599	Modernisation du panneau de commande de la chaudière PH2 GP1Z	2023	BENABDALLAH T.	BENLARBI A. BENDJEFFAL F.
M :600	Etude du système contrôle commande de la turbine à gaz MS9001FA	2023	BORSALI H.	MEZRAM M. R. MOUSSA M. EL.
M :601	Etude et analyse thermique de capteur MOX pour détection de fuite des gaz toxiques en environnement industriel	2023	HOCINE	BEYNAMINA Y. BENDELLA A.
M :602	Système automatisé de cuisine de colle	2023	MEDJAOUI F. Z.	MEHAOUED S. GUETTARI Y.
M :603	Supervision of the output of the corrugated machine	2023	FACI	BENCHAIHA H.
M :604	Etude des performances et comportement dynamique d'un moteur essence application voiture renault symbol III	2023	MAAMAR	AZZOUZ M. M. K. HADIDALLAH M. H.
M :605	Réalisation d'une carte de vérification du poids	2023	ZAID M. H.	CHIALI R. M. DERWICHE DJAZAERLY B.
M :606	Commande de puissance directe d'une MADA intègre dans un système éolien	2023	TAIBI F.	ZAOUNI B. T. GHOUL A. A.
M :607	Commande de position d'un véhicule sous-marin télé opéré (ROV) via un système linéaire	2023	SEDINI	BENOUDANE M. HALIMI CH. Z.
M :608	Etude et amélioration du système de propulsion du robot sous marin d'observation « SROV »	2023	LAIDANI A.	TAHACHENT I. E. A. REGUIG Y.
M :609	Réalisation d'un module MPPT pour des applications satellite	2023	BOUTTE A.	AOUDJIT M. A. R. GHERDAINE M.
M :610	Optimisation énergétique et commande prédictive appliquée au véhicule électrique hybride	2023	KEBBATI I.	MOKHTARI INCHIRAH
M :611	Simulation et modélisation d'un drone	2023	MEDJAOUI F. Z.	BENHABBOUR M. R. KHELFAOUI Y.
M :612	Conception et réalisation d'un système d'irrigation intelligent application aux tomates cerise et concombre	2023	DELLA KRACHAI M.	OUALI H. REHAL M. A.
M :613	Prise en main des outils de conception et de design d'un bras robotique	2023	BENGHANEM	MEKRI S. REBAH F.

M :614	Synthèse d'un observateur non linéaire appliqué à un système de forage pétrolier	2023	GHAOUTI L.	BOUKHATEM Z. BOUKERA DJELLOUL SAIAH A.
M :615	Conception et réalisation d'un système d'irrigation intelligent et radis	2023	DELLA KRACHAI M.	NAIR A. SEGHIR D.
M :616	Exploitation de la logique floue pour la commande des systèmes dynamiques	2023	ZAGGOUG	MAHBOUBI L. I. BOUZOURINE F.
M :617	Aménagement et réalisation d'un banc de travaux pratique pour la matière thermodynamique appliqué	2023	BOUMEDIENE	BENCHOHRA MOHAMED BADR E.
M :618	Etude et mise en œuvre d'un système de reconnaissance faciale	2023	BENMOUSSAT N.	BOUMEDINE CH. LARBI KH.
M :619	Conception d'un drone à énergie solaire	2023	BENSIKADOUR EL.	BELKADI A. TIFOUR N.
M :620	Elaboration des lois de commande longitudinale d'un avion Boeing 747 par LQR et retour d'état	2023	ZEMALACHE	MADJOUB A. ZERGA A.
M :621	Réalisation d'une application mobile qui numériser la vie universitaire (startup)	2023	ALI HASSAOUN M.	FELAFALI MOHAMMED TAYEB
M :622	Contribution à l'étude du refroidissement d'un CPU utilisant un nanofluide hybride	2023	MOKHEFI A.	ETHMANE A. A. IDOUMOU A. B.
M :623	Etude expérimentale d'un panneau solaire thermique	2023	ALEM K.	DJOULDEM B. MOHAMED BOULKHEIR H.
M :624	Commande non linéaire avancée d'un bioprocédé pour l'application à la station d'épuration de buriej –gaza-	2023	DAAOU B.	MOHAMED HOUCINE AISSA ALAA
M :625	Amélioration du système de supervision et de contrôle des centrales de traitements d'air des salles blanches du CDS	2023	MEDJAOUI F.Z.	BOURAADA M. Y. MADJOUB M. I.
M :626	Etude et mise en œuvre d'un système d'aide à la conduite d'un véhicule autonome par vision	2023	BENMOUSSAT N.	TAIEB BRAHIMI M. DOSSOU B. J.
M :627	Etude d'une installation et automatisation des vannes de sectionnement au niveau du compresseur BOG COOPER	2023	BOUMEDIENE	BELAG MOHAMED A. METIR O.
M :628	Commande par mode glissant d'un moteur asynchrone	2023	BENHADRIA M.	BENSEKRANE O. BENSHILA M.
M :629	Calcul thermique d'un cycle moteur à combustion interne-type diesel	2023	BENTATA O.	RAID YOUCEF E. H. T. ZAAZAA A.
M :630	Proposition d'une méthode d'analyse pour les réseaux de petri autonomes	2023	GHOUL HADIBY R.	MESSAOUDI A. KALLOUCHE N.

M :631	Supervision d'un procédé industriel par la logique floue : application à un système de contrôle qualité	2023	GHOUL HADIBY R.	MEZAOURI H. R. MANKOURI M. A.
M :632	Etude et réalisation d'un système de pompage photovoltaïque	2023	MELOUK	BENDRAOUA B. BESSIDA A.
M :633	Application des moments spectraux aux signaux des machines asynchrones	2023	BACHANI	BELARBI R. BELGHIT H.
M :634	Etude et simulation d'un générateur photovoltaïque avec batterie de stockage appliqué à une pompe centrifuge	2023	BENDAHA Y.	NAHARI N. NEDJAR R.
M :635	Etude, conception et réalisation d'une armoire électrique dédiée à la commande d'une station de pompage par un automate programmable S 300	2023	LARBI M. A.	RABAHIA M. A. SAD H. I.
M :636	Système de recyclage d'eau	2023	MECHE A.	BACHIR NEGGAZ A. AKERMA A.
M :637	Etude et simulation d'un réseau IOT en hôpital (smart building) par Cisco Packet tracer	2023	HOCINE	YAGOUBI B. ZAOUI R.
M :638	Modélisation d'un réchauffeur cargaison des navires GPL	2023	BOUMEDIENE K.	BELARBI O. F. BELKADI M. A.
M :639	Automatisation des titrages acido-basique	2023	DJOUB	MEBARKI M. A. MABARKI Z. N.
M :640	Dimensionnement d'une installation pneumatique industrielle	2023	SMAHAT A.	BENAMEUR A. BENMAZA M. S.
M :641	Commande non linéaire : application pour un système sous actionné	2023	ZEMALACHE	KERMANE M. E. KEMAMINE A. CH.
M :642	Commande d'une pompe solaire photovoltaïque par arduino	2023	NAIM H.	BELKADI MOHAMMED
M :643	Analyse dynamique et vérification structurelle du system de séparation satellite / lanceur	2023	SMAHAT A.	BOUHADI KH. CHACHOUA M.
M :644	Développement des lois de command pour un système hydraulique	2023	ZELMAT	AMRI A. R. LAMOURI M. A.